# 高性能新電磁クラッチを用いた第3世代電子制御 AWD カップリングの開発

Development of Gen3 Electronically-Controlled AWD Coupling with New High Performance Electromagnetic Clutch

> 安藤淳二 J. ANDO 安藤寛之 H. ANDO 津田拓也 T. TSUDA 鈴木邦彦 K. SUZUKI 新川喜弘 Y. NIIKAWA

A new, third generation (Gen3) of our electronically-controlled AWD coupling has been developed, drastically improving drag torque performance and torque accuracy at low temperatures and contributing to higher fuel efficiency associated with weight reduction in the driveline. Generally, electronically-controlled AWD couplings need to address an inevitable torque increase attributable to an increase in viscosity of lubricant at low temperatures, especially below zero degrees Celsius, because the clutches slide with the lubricant sealed inside the couplings. The Gen3 electronically-controlled AWD coupling developed in this study focuses on surface texture of electromagnetic clutches to address this need. The Gen3 coupling also restricts the torque increase by actively utilizing dynamic pressure between the clutches and increasing clearance of the clutches at low temperatures where viscosity increases. This enables further weight reduction in the driveline. In order to reduce drag torque at low temperatures, macroscopic sliding surface profile in the order of tens of micrometers is provided on the electromagnetic clutches under fluid lubrication. Meanwhile, to reduce control torque at low temperatures when current is applied, the microscopic sliding surface profile in the order of several micrometers on the electromagnetic clutch is optimized under boundary lubrication, which results in stable torque accuracy within both low and high temperatures.

Key Words: All-Wheel Drive System, Gen3 ITCC, Electromagnetic Clutch, Surface Texture

# 1. はじめに

近年,地球環境保護の観点から,自動車用駆動部品の 分野においても,走行安定性や安全性を確保しつつ,低 燃費につながる製品開発が急務となっている.なかでも 図1に示す全輪駆動(AWD: All-Wheel Drive)車に おいて,ドライブラインの軽量化や効率向上による低燃 費化への貢献が重視されている.

このような背景の中,乗用車のシャシをベースにした ミニバンやSUV (Sports Utility Vehicle)が特に北米 や日本を中心に世界的に広く普及しており,AWDシス テムとしては図2に示すような伝達トルクを完全に電 子制御できるカップリングの採用が拡大している.当社 の電子制御AWDカップリングITCC (Intelligent Torque Controlled Coupling)は、必要に応じて最適 なトルク配分ができるため、優れたAWD性能や低燃 費化を実現できるだけでなく、ブレーキ制御や横すべり 防止制御など他の制御システムとの高次元でのマッチン グも可能である.しかしながら,AWD性能を高いレベ ルで確保しながら,さらなる低燃費化を実現するために は、ITCCの大幅な性能向上が期待されている.特に, 低温環境下でのトルクの安定化が重要であり,この性能 の向上がドライブラインの軽量化につながる.ITCCの 制御電流を印加しない場合(クラッチ押付け無し)のク ラッチ引きずりによるトルクおよび,制御電流を印加し た場合(クラッチ押付け有り)の制御トルクは,低温環 境下においては,必然的に潤滑油の粘度増加に起因して 増大するが,このトルクの増加が改善できれば,ドライ ブラインの強度設計面からの見直しにより,さらなる軽 量化が可能となる.

今回開発した第3世代(Gen3) ITCCは、これらの ニーズに対処するために電磁クラッチの表面テクスチャ ーに着目し、潤滑油の粘度が増加する低温域において、 積極的にクラッチ間動圧を利用することで、クラッチす





図2 ITCCの構造 Structure of ITCC

きまを広げ,過大なトルクの増大を抑制する. これにより,ドライブラインの軽量化が可能となり,低燃費化に 貢献できる.本報では,Gen3 ITCC に用いられている 電磁クラッチの高性能化技術について述べる.

# 2. ITCCの開発の歴史

ここで、ITCCの開発の歴史について**図3**に示す.当 社は1997年、世界に先駆けて電磁クラッチを用いた電 子制御式のGenl ITCC<sup>1)</sup>を開発し、その後、2004年 に電磁クラッチへのDLC(Diamond-Like Carbon)コ ーティング<sup>2)~4)</sup>や、専用潤滑油<sup>5)</sup>によって、大幅に耐 久性能を向上させた Gen2 ITCC を市場投入した.この





図4 ITCC の引きずりトルクの温度依存性 Temperature dependence of drag torque of ITCC

Gen2 ITCC により, AWD カップリングの限界使用領 域も広がり, 信頼性と商品力が大きく向上した. また耐 久性能向上に伴い, クラッチが高容量化した. これによ り, クラッチ枚数の削減が可能となり, 小型・低コスト 化にも貢献してきた.

そして、今回電磁クラッチの表面テクスチャーの改良 により、低温引きずりトルク性能および低温トルク精度 を大幅に向上させた Gen3 ITCC を開発した. なお、開 発品の Gen3 ITCC は、現在量産中である.

# 3. 高性能化技術

#### 3.1 低温引きずりトルクの低減

ITCCは、**図4**に示すように必然的に低温環境下において引きずりトルクが増大する.これは、潤滑油粘度の増加に起因するものである.Gen2 ITCCでは、先に述べたように専用潤滑油を採用している.この潤滑油の基油には合成油を用いているために低温環境下での粘度増加は、一般的な鉱物系の潤滑油と比較すると小さいが、さらなる引きずりトルクの低減には、しゅう動面の改良が必要である.

図5にストライベック線図を示す.本検討の潤滑領域は、図5に示す流体潤滑領域である.ここで、ITCCの引きずりトルクに与える各要素の影響を図6に示す. ITCCの引きずりトルクは、電磁クラッチ単体では、5%程度の寄与であるものの、カム機構により増幅され、電磁クラッチが全体の88%に影響することになる.これにより、引きずりトルクの低減には、電磁クラッチの改善が大きく寄与することが分かる.

電磁クラッチの引きずりトルクの低減に際して、クラ ッチ表面のテクスチャーに着目した. 図7は、一般的な 粘性の式であり、引きずりトルク低減の方策を示してい る.特に低温環境下においては、粘度が増加して引きず りトルクが増大するが、クラッチすきまを広げることで、 引きずりトルクの低減が可能となる.そこで図8、9に 示すようにインナプレート表面のランド部に数十 µm 単位のクラウニングを付与した.その結果、図10に示 すようにクラウニング量の増加に伴い、-40°Cにおけ る引きずりトルクが直線的に低減することが分かった. 特に低温環境下で粘度が増加した場合に、顕著な効果を 示すのでクラウニングにより、高粘度流体を積極的に利 用し、クラッチを離間させる方向の油圧反力を有効活用 する.一方、常温域以上の環境下では、この油圧反力が



図5 ストライベック曲線による検討領域の説明 (引きずりトルク)

Illustration of range examined using Stribeck curve (drag torque)



図6 引きずりトルクに及ぼす ITCC の要素別寄与 Contributions to drag torque by ITCC components

背反とならない範囲で調整している. つまり, すべり速 度増加に伴う, 過剰な油圧反力の増大は, μ – ν 負勾 配(耐振性の指標:摩擦係数の速度依存性)につながり, シャダーの発生を誘発するためである.

図11 に Gen2 と Gen3 ITCC の引きずりトルクの比較を示す.特に 0℃ 以下において,引きずりトルクが約50% 低減可能となっている.



Macroscopic sliding surface profile in the order of tens of  $\mu m$ 



**図8** 巨視的しゅう動面形状(クラウニング) による引きずりトルクの低減

Reduction in drag torque by the use of macroscopic sliding surface profile (crowning)



**図9** クラウニングによる低温引きずりトルク低減の メカニズム

Mechanism of reduction in drag torque at low temperatures with crowning





図10 クラウニングによる低温引きずりトルク低減の 効果

Effect of crowning on reduction in drag torque at low temperatures



図11 実機における引きずりトルク比の温度依存性 Temperature dependence of drag torque proportion on actual units

インナプレート表面に付与したクラウニングにより、 引きずりトルクを大幅に低減させることが可能となった.

## 3.2 低温トルク精度の向上

本検討の潤滑領域は、図12に示すストライベック線 図上の境界潤滑領域である.この境界摩擦を制御するため、電磁クラッチの微視的なしゅう動面形状の最適化を 理論的および実験的に検討した.本しゅう動材料の油中 での摩擦は、図13に示すイメージで表され、潤滑油の せん断抵抗による流体摩擦と固体接触による境界摩擦が 混在すると考えられる<sup>6)</sup>.

図14, 15 には、理論解析のために、アウタプレートとインナプレートの摩擦界面を簡略化したモデルを示す.

クラッチ押し付けカ $F_0$ による境界摩擦部の垂直抗力  $F_1$ は、式(1)で表される.



(1)

**JT<del>E</del>KT** 

 $F_1 = F_0 - \iint P dr d\theta$ 

*P*は潤滑油の油圧反力を,*r*およびθは,それぞれ 図14に示すようなしゅう動方向の半径方向,および円 周方向(しゅう動方向)を表す.

固体摩擦によるトルク T<sub>F</sub> は式(2)で表される.

$$T_F = \int \frac{2\pi r^2 F_1 \mu_b}{A} dr \tag{2}$$

*A*は、しゅう動部の見かけの接触面積を、μ<sub>b</sub>は固体 同士の境界摩擦係数を表す.

次に、潤滑油の粘性によるトルク $T_f$ は

$$T_{\rm f} = \iint \tau r dr d\theta \tag{3}$$

τは、壁面に働く潤滑油のせん断応力を表し、*P*は簡 略化した流体運動方程式から、τはニュートンの粘性の 式から、それぞれ次式で表される.

$$h^{3} \frac{\partial^{2} P}{\partial x^{2}} + h^{3} \frac{\partial^{2} P}{\partial z^{2}} = 6MU \frac{dh}{dx}$$
(4)

$$\tau = \frac{h \, dP}{2 \, dx} + M \, \frac{U}{h} \tag{5}$$

Mは、潤滑油の粘度を、Uは、すべり速度を表す、 したがって全トルク $T_0$ は

$$T_0 = T_F + T_f \tag{6}$$

となり,油圧反力を考慮した境界摩擦と,潤滑油のせん 断抵抗による流体摩擦を含めた最適なトータル摩擦を検 討した.

潤滑油粘度が増加する低温環境下では,積極的に油圧 反力を利用して微視的な油膜を増大させることで,過剰 な制御トルクの増大を抑制する.図16に,アウタプレ ートに付与している微細溝の3次元形状を示す.この微 視的なしゅう動面形状により,境界摩擦を制御している.

上記の理論解析によって得られた,最適なアウタプレートの微細溝ピッチを検討する.図17に微細溝ピッチ と,ITCCの50℃の制御トルクに対する-40℃の制 御トルクの比をトルク変化率として示す.実線が計算値 であり、プロットが実験値である.なお、本実験および 解析には、インナプレートへのクラウニングを付与(固 定)した状態で検討した.図17より、計算値は実験値 を精度良くシミュレートできており、アウタプレートの 微細溝ピッチの増加に伴い、トルクの変化率が減少し、 おおよそ500µm ピッチで50℃ と-40℃の制御トルク が等しく(トルク変化無し)なっている.また、微細溝



図16 微細溝の3次元イメージ Three-dimensional image of micro groove



図17 トルク変化率に及ぼす微細溝ピッチの影響 Effect of micro groove pitch on rate of torque change



図18 実機におけるトルク変化率の温度依存性 Temperature dependence of rate of torque change on actual unit

ピッチがさらに拡大すると、すべり速度増大に伴う巨視 的な油膜厚さが過大となり、μ – v 負勾配となること で、シャダーが発生する.この結果より、Gen3ではア ウタプレートの微細溝ピッチは 500μm を採用してい る.また、Gen2 による DLC-Si 被膜の効果でクラッチ の耐摩耗性が大きく向上したために、微細溝ピッチの拡 大が適用可能となっている.

図18 に Gen2 と Gen3 ITCC の 50℃ を基準にした 際の,各温度域の制御トルク比を示す.特に 0℃ 以下に おいて,制御トルクの増大を大幅に抑制しており, Gen2 と基準点 50℃ を-40℃ で比較すると約 85% 改 善している.

# 4. おわりに

図19にGen2クラッチとGen3クラッチの表面形状の比較を示す.インナプレートでは、数十µm単位の巨視的な形状であるクラウニングを付与し、アウタプレートでは、数µm単位の微視的な形状である微細溝のピッチ調整により低温引きずりトルクおよび低温トルク精度を大幅に改善した.

このように、電磁クラッチの表面テクスチャーを最適 化することで、ITCCの性能を画期的に向上することが 可能となった. 今後、Gen3 ITCCによるドライブライ ンの小型・軽量化により、さらなる地球環境保護に寄与 できれば幸いである.

本研究開発において得られた主な知見は、以下に述べ るとおりである.

- (1)巨視的しゅう動面形状による油圧反力に着目し、しゅう動面にクラウニングを付与することで低温引きずりトルクを約 50% 低減させた.
- (2)微視的しゅう動面形状で境界摩擦力の制御を行う.つ まり、しゅう動面の微細溝ピッチを最適化することで トルク温度依存性を約 85% 改善した.
- (3)低温引きずりトルク性能および低温トルク精度を大幅 に向上させ、ドライブラインの軽量化にともなう低燃 費化に貢献可能な Gen3 ITCC を開発した.



**図19** Gen2 および Gen3 電磁クラッチの表面形状 比較

Comparison of surface profiles of electromagnetic clutches between Gen2 and Gen3

\*1 ITCCは,株式会社ジェイテクトの登録商標です.

## 参考文献

- 宅野 博,酒井俊文,酒井直行,池田暁彦:自動車技術 会学術講演会前刷り集,vol. 5,(1998)95.
- J. Ando, T. Saito, N. Sakai, T. Sakai, H. Fukami, K. Nakanishi, H. Mori, H. Tachikawa, T. Ohmori: SAE Paper, 2006-01-0820(2006).
- 3) J. Ando, T. Ohmori, A. Murase, N. Takahashi, T. Yamaguchi, and K. Hokkirigawa: Wear, 266, (2009) 239-247.
- T. Yamaguchi, J. Ando, T. Tsuda, N. Takahashi, M. Tohyama, A. Murase, T. Ohmori, and K. Hokkirigawa: Tribology International, vol. 44 (2011) 1296-1303.
- J. Ando, N. Sakai, K. Nishi, H. Kuwabara, T. Ohmori, A. Murase, Y. Esaki: Japanese Society of Automotive Engineers Review, vol. 29, no. 1, (2008) 89-95.
- (1) 江口正夫,武居正彦,山本隆司:トライボロジスト, vol. 36, no. 7(1991)535.

筆者







安藤淳二<sup>\*</sup> J. ANDO

H. ANDO

津田拓也<sup>\*\*</sup> T. TSUDA





新川喜弘<sup>\*\*</sup> Y. NIIKAWA

 \* 自動車部品事業本部 第2駆動技術部 博士(工学)

\*\* 自動車部品事業本部 第2駆動技術部