軸受動解析システムの開発

Development of Bearing Dynamics Analysis System

大島吉雄 Y. OOSHIMA 長谷川賢一 K. HASEGAWA 鬼塚高晃 T. ONIZUKA

In recent years, bearings are required to be used in harsh environments such as complex loads and high-speed rotation. In order to understand the bearing behavior under actual operating conditions, JTEKT has developed a bearing dynamics analysis system (S.S.A.P./MBD). This system is based on multi-body dynamics. We used a method of constructing independent equations of motion for each part and solving them by applying the numerical integration method. PV value prediction in a contact ellipse by spin motion analysis and consideration of cage strength for needle roller bearings of planetary gears are provided here as application examples.

Key Words: multi-body dynamics analysis, bearing, spin behavior, control, PV value

1. はじめに

近年,自動車や各種産業機器メーカでは電動化や省エ ネルギー化の動きが加速しており、そこで使用される転 がり軸受に対してさらなる低トルク化・高速回転への対 応が求められている.また,軸受の用途においては,急 加減速や複雑な荷重変動が伴うこれまで以上に厳しい使 用環境下での耐久性や性能の維持も保証していかなけれ ばならない.このように、これまで経験の無い条件下で 軸受が使用される機会が増加する一方で、軸受設計では 顧客の要求にタイムリーに応えるべく設計リードタイム の短縮も必要とされている.このような外部および内部 環境の変化により、従来の試作・実験を中心とした開発 プロセスに対して解析・シミュレーションを活用した開 発プロセスが注目されている.

当社では、このような環境の変化に対応すべく、軸受 設計を支援する解析ソフト「軸系解析ソフト S.S.A.P. (Shaft System Analysis Program)」を自社 開発してきた^{1).2)}. S.S.A.P.の主な機能を図1に示す. S.S.A.P.は複数のシャフトおよびギヤ・軸受を介したユ ニット単位でのモデル化を可能とし、パワーフローやハ ウジング剛性、シャフト剛性などを考慮した軸受の解析 により、軸受寿命や内部荷重分布、摩擦トルクなどの軸 受内部の負荷状態を検討できる。一方、冒頭に述べた背 景から、複雑な運転条件下での軸受に対する衝撃や軸受 内部挙動に起因する損傷などの問題が懸念されており、 従来の静的解析だけでは現象を把握しきれず、動的に確 認する必要性が増加している。このため、軸受設計にお



いて,設計初期段階から実際の使用条件下での軸受挙動 を把握することが重要とされてきている.

このように動解析(シミュレーション)を活用した軸 受解析のニーズが高まっていることから、当社では S.S.A.P.の新たな機能として軸受動解析システム (S.S.A.P./MBD)を開発した、本報では、S.S.A.P./MBD の概要および活用事例を紹介する.

2. システム概要

2.1 計算手法

S.S.A.P./MBDは、マルチボディダイナミクス(Multi Body Dynamics: MBD)の考え方に基づき構築した 軸受の3次元動解析システムである。MBDでは複数の 部品からなる機械システムに対して部品それぞれの運動 方程式を確立し、それを解くことで一般に測定が困難な 部品間の相互作用や、各部品の変位、速度などを求める。 S.S.A.P./MBDの計算手法を図2に示す。



図2 S.S.A.P./MBD 計算手法 Analysis method of S.S.A.P./MBD

始めに,軸受を構成するそれぞれの部品に対し独立した状態ベクトル(式(1))を与える.

$$\vec{Y}(t) = \begin{bmatrix} \vec{x}(t) \\ q(t) \\ \vec{P}(t) \\ \vec{L}(t) \end{bmatrix}$$
(1)

ただし,

- *x*:位置[m]
- q:姿勢
- \vec{P} : 運動量 [kg·m/s]
- *L*:角運動量 [N·m·s]
- t :時間 [s]

次にその状態における各部品に働く力とモーメントを 計算する.たとえば代表的な相互作用力として部品間の 接触力がある.接触力は,各部品の3次元空間上の位置 関係から幾何学的干渉量を求め,油膜を介した量を弾性 接近量として定義し,ヘルツ接触理論を用いて計算する こととした.このように各部品に作用する力・モーメン トを求め運動方程式を構築する.例として転動体に対す る運動方程式を式(2),(3)に示す.

$$\frac{d\vec{P}_{\text{Ball(i)}}}{dt} = \vec{F}_{\text{Inner}} + \vec{F}_{\text{Outer}} + \vec{F}_{\text{Cage}} + \vec{F}_{\text{Lub}} + \vec{F}_{\text{G}}$$
(2)

$$\frac{d\vec{L}_{\text{Ball(i)}}}{dt} = \vec{N}_{\text{Inner}} + \vec{N}_{\text{Outer}} + \vec{N}_{\text{Cage}} + \vec{N}_{\text{Lub}}$$
(3)

ただし、 \vec{F} :カ [N] \vec{N} :モーメント [N·m] 添え字 (相互作用を示す): Inner:内輪

Outer:外輪 Cage:保持器 Lub:流体·潤滑

式(2),(3)に示す通り,各部品との相互作用や転がり粘 性抵抗,かくはん抵抗などの流体や潤滑により発生する 力および重力を考慮し,一つの部品に対し並進・回転の 6 自由度の運動方程式を構築する.このように構築した 運動方程式について数値積分法を用いて解くことで,次 のステップの状態ベクトルを得る.以下,このサイクル を繰り返すことで時々刻々の各部品の状態ベクトルを得 ることができ,軸受挙動を計算する.

2.2 解析の流れ・機能

S.S.A.P./MBD を用いて軸受の検討を行う際の基本的 な流れを図3に示す.始めに対象製品を模擬した軸系モ デルによる静解析により,検討対象とする軸受に負荷さ れるラジアル荷重やアキシアル荷重,はめあいによるす きま変化・軌道変形等を把握する.静解析で得られたデ ータは動解析の入力データへと引き継がれ,さらに現象 時間などの動解析に必要なデータを入力する.また,転 動体-軌道間の摩擦係数を設定するため,代表的な各種 潤滑油において各圧力下で周速度に対するすべり率と摩 擦係数の関係(トラクションカーブ)を実測した.これ をデータベース化し,自動で設定できるようにした.ト ラクションカーブの一例を図4に示す.





Traction Curve

また,部品間の接触減衰係数についても,独自の接触 減衰試験により各種材料と潤滑油やグリースの組合せに よるデータベースを構築し,入力作業の簡易化を行って いる.本システムはカタログに記載の軸受品種に対応し, 解析条件として各種軸受荷重およびその変動,ミスアラ イメント,加振などの運転条件に加え軌道真円度崩れや エッジの高精度接触計算(図5)など,汎用ソフトでは 容易に解析できない機能も有している.解析完了後の結 果処理画面では,解析結果として軸受挙動をアニメーシ ョンとして視覚的に確認することができる.また衝突荷 重や摩擦仕事などの軸受設計に有用なデータをグラフや コンタ図としてアニメーションと連動して確認すること ができる.S.S.A.P./MBDの結果処理画面を図6に示す.



図5 エッジの高精度接触計算 High-precision calculation of edge contact



図6 結果処理画面 Result processing window

3. S.S.A.P./MBD の活用事例

3.1 玉軸受のスピン解析

S.S.A.P./MBD の活用事例として、一つ目に玉軸受の スピン解析による内部設計最適化の事例を示す. 図7に 示すように、アンギュラ玉軸受やアキシアル荷重を受け る深溝玉軸受など、接触角を伴って運転する玉軸受は幾 何学的に玉のスピン・ジャイロ回転が発生する. これら は転動体-軌道間の摩擦抵抗となり、玉軸受のトルク増 加や高速回転領域での軌道摩耗や焼付き要因となる³⁾. したがって高速化と低トルク化を実現する玉軸受の開発 のためには、玉のスピン挙動を正確に把握することが重 要となる. 玉軸受の運動学を記述する理論として Jones の理論4)が挙げられるが、玉のすべり運動について理 想状態を仮定しているため、 高速回転領域ではジャイロ 運動が無視できなくなり実際とのかい離が発生する⁵⁾. S.S.A.P./MBD では制約の無い3次元動解析である ため、高速回転におけるスピン・ジャイロすべりを伴う 玉-軌道間のすべり運動を解析できる.



図7 スピン・ジャイロ回転 Spin and gyro rotation

図8に低速/高速回転領域における玉軸受の玉-軌道 間相対すべり速度分布の計算結果を示す.内輪回転の玉 軸受において,低速回転領域では外輪側でスピン・ジャ イロによる相対すべり速度が発生しており,内輪側の相 対すべり速度は外輪側より低くなっていることが分か る.これは低速回転領域では内輪側で玉が駆動されてい ることを表し,すなわち内輪コントロールであることを 示している.一方,高速回転領域では内輪側で相対すべ り速度が発生しており,外輪側の相対すべり速度は小さ いことから,外輪コントロールとなっていることが分か る.これら解析の傾向は実測および理論と一致すること が確認されている.さらに従来理論と異なる点として, コントロール側でも接触だ円内の相対すべり速度は完全 にゼロとはならず,わずかにすべり速度が発生しており, 自由な玉の運動が解析できているものと考える.

図9に同サイズの軸受において玉材料を軸受鋼とセラ ミックにした場合の,軌道摩耗の実測および接触だ円内 の PV 値分布の計算結果を示す.玉材料を軸受鋼とした 場合は高速回転時に軌道摩耗が発生し,PV 値も大きく なった.一方,質量の小さいセラミック玉を用いた場合, 実測にて軌道摩耗は抑制され,解析でも軌道内の PV 値 が低下することを確認した.このように S.S.A.P./MBD を用いて実際の使用条件下での玉のすべり運動を解析す ることにより,軌道摩耗・焼付きの予測や内部諸元の最 適化が可能である.



図8 相対すべり速度分布

Relative slip velocity distribution

Bearing	Angular Ball Bearing ϕ 55× ϕ 90×18	
Load	Fa=160N, Fr=0N	
Rotational Speed	12 000min ⁻¹	

	Steel Ball	Ceramics Ball
Test		
	Wear	Normal
Analysis	PV Value, Pa·m/s Contact Ellipse	Down

図9 PV 値分布の比較 PV value comparison



3.2 遊星歯車用針状ころ軸受保持器の強度検討

変速機用遊星歯車機構のプラネットギヤに使用される 針状ころ軸受(図10)は、自転に加えて軸受自体が公 転運動を行うため軸受に遠心力が働き、さらにギヤから の荷重やモーメントが加わるため複雑な運動となる.そ のような環境下では保持器への負荷が大きくなり、保持 器破損が懸念される.複雑な運動下の内部衝撃荷重の把 握は既存の静解析では対応できず、本システムを用いた シミュレーションが必要となる.



図10 変速機用遊星歯車機構 Planetary gear for transmission

図11 にプラネットギヤ・キャリヤ回転速度に対する 保持器破損の試験結果を示す.図11 に示すように、遊 星歯車耐久試験にてプラネットギヤ・キャリヤの高速回 転領域で針状ころ軸受の保持器疲労破損が発生すること を確認した.次にS.S.A.P./MBD にて、遊星歯車耐久 試験と同等の条件に加え、さらにパラメータを振った条 件でシミュレーションを行い、保持器に発生する接触荷 重および発生応力を解析した.最終的に対象保持器の疲 労限度に対して安全率を計算した結果を図12 に示す. 図12 に示す通り、解析による保持器疲労破損の傾向は 実測と一致した.



図IC 休存品女王学と夫測との比較 Comparison of cage safety rate and test

また最適設計のため高速回転時の軸受挙動を確認し た. 遊星歯車の高速回転領域における軸受挙動を図13 に示す. 高速回転領域では公転速度による遠心力がギヤ 荷重を上回り、転動体荷重分布がキャリヤ径方向へ移行 することが分かった.このとき、転動体が負荷領域から 抜ける位相にてプラネットギヤ自転方向と遠心力の方向 が一致し、自由となった転動体が保持器へ衝突すること で大きな接触荷重が発生することが分かった. 逆の位相 では、保持器が転動体を押すことで接触荷重が発生して いた. このようなメカニズムを踏まえると、 プラネット ギヤ用針状ころ軸受保持器への接触荷重の低減には、転 動体の軽量化や運転すきまの最適化などが有効であると 考えられる. そこで保持器などの内部諸元を再検討した 結果,標準設計に対し最大79%保持器への接触荷重を 低減できることが分かり、さらなる高速回転領域への対 応が可能であることを確認した. 軸受設計の最適化結果 を図14に示す. このように S.S.A.P./MBD を用いて複 雑な運転条件下の保持器強度を検討することにより、保 持器疲労破損の未然防止が可能である.



図11 遊星歯車用軸受の保持器破損傾向 Retainer breakage tendency of bearings for planetary gears

JTEKT



図13 高速回転時の軸受挙動 Bearing behavior at high speed rotation



図14 軸受設計の最適化 Optimization of bearing design

4. おわりに

本報では、高精度な軸受挙動の動的解析を可能とし、 あわせて軸受開発の効率化と軸受の最適設計に貢献する 軸受動解析システム S.S.A.P./MBD の概要および活用 事例について説明した、当社は、S.S.A.P. についてグロ ーバル拠点を含む全技術部門に展開しており、全技術者 が机上での軸受シミュレーションを可能とするシステム を構築してきた.本システムを用いることで、技術者は 自身のアイデアをすぐさま検討でき軸受挙動を可視化で きるため、イノベーション創生への貢献が期待される. シミュレーションは各種条件の選定結果によっては実測 と厳密に一致した結果を導き出すことが難しい場合もあ るが、製品性能の傾向を把握することで現象の理解が深 められることが最大のメリットである. モデルベースデ ザインが進化するにつれて、今後ますますの利用が期待 され、さらなる軸受の長寿命化、低トルク化、高速化の 要求に対してシミュレーション技術に対する期待は高ま るものと考える. また, S.S.A.P. の静解析機能に関して



図15 お客様配布版 S.S.A.P. パンフレット Brochure of S.S.A.P. for customers は、図15 に示すように一部機能に限定したお客様配布版 S.S.A.P. も展開しており、軸受選定をするうえでお客様各位よりご好評を頂いている.当社は、これからもS.S.A.P. を含む各種解析技術の高度化を推進し、ニーズに対応した軸受の開発を通じて、お客様に貢献していく.

参考文献

- 1) 中下智徳, 鬼塚高晃, 長谷川賢一: JTEKT ENGINEERING JOURNAL, No. 1001 (2006) 92.
- 2) 長谷川賢一,下村利明: JTEKT ENGINEERING JOURNAL, No. 1006(2009)66.
- 村上正之,高橋 譲,岡本大輔: JTEKT ENGINEERING JOURNAL, No. 1011(2013)39.
- 4) A. B Jones : A General Theory for Elastically Constrained Ball and Radial Roller Bearings under Arbitrary Load and Speed Conditions, ASME J. Basic Eng., 82(1960)309.
- 5)山本精穂:高速玉軸受の運動学的研究(1), 潤滑, 13, 9 (1958)505.
- 6) 廣中哲也,山田雅康,金谷康平,三尾巧美: JTEKT ENGINEERING JOURNAL, No. 1016(2018)38.

筆者





大島吉雄^{*} 長谷川賢一^{*} Y. OOSHIMA K. HASEGAWA ^{*} 軸受事業本部 実験解析部



鬼塚高晃^{*} T. ONIZUKA